05

## COPYRIGHT 1999 DERWENT INFORMATION LTD

TITLE: Probe needle micro-movement

mechanism for tunnelling

microscope - has common electrode

connected with

segmental electrodes to provide

piezoelectric effect

PATENT-ASSIGNEE: TOKIN CORP[TOHM]

PRIORITY-DATA: 1994JP-0080665 (April 19, 1994)

PATENT-FAMILY:

PUB-NO PUB-DATE

LANGUAGE PAGES MAIN-IPC

JP 07287022 A October 31, 1995 N/A

006 G01N 037/00

APPLICATION-DATA:

PUB-NO APPL-DESCRIPTOR APPL-NO

APPL-DATE

JP 07287022A N/A

1994JP-0080665 April 19, 1994

INT-CL (IPC): G01B007/34, G01N037/00

ABSTRACTED-PUB-NO: JP 07287022A

**BASIC-ABSTRACT:** 

The micromovement mechanism arrangement consists of a piezoelectric ceramic

(50) formed in belt shape. The electrode segments (14a,14b,15a,15b) are formed

around the circumferential part. The first pair of electrode segments provide

`X' axis measurement, while the other two electrodes provide `Y' axis movement.

A beaded electrode (12) is provided as a shield around the circumference of the

electrode segments. A common electrode (11) is installed so that it is

connected with the inside surface of the beaded electrode.

## (19)日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

庁内整理番号

(11)特許出願公開番号

## 特開平7-287022

(43)公開日 平成7年(1995)10月31日

(51) Int.Cl.<sup>6</sup>

識別記号

FΙ

技術表示箇所

G01N 37/00 # G01B 7/34

Α Z

審査請求 未請求 請求項の数4 OL (全 6 頁)

(21)出願番号

特顯平6-80665

(22)出願日

平成6年(1994)4月19日

(71)出顧人 000134257

株式会社トーキン

宮城県仙台市太白区郡山6丁目7番1号

(72)発明者 布田 良明

宫城県仙台市太白区郡山六丁目7番1号

株式会社トーキン内

(74)代理人 弁理士 後藤 洋介 (外3名)

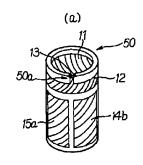
### (54) 【発明の名称】 顕微鏡用探針微動機構

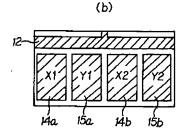
#### (57)【要約】

【目的】 駆動時における探針のトンネル電流に対して 電磁誘導ノイズや漏れ電流の干渉を防止し得る簡素な構 造の顕微鏡用探針微動機構を提供すること。

【構成】 中空円筒状圧電素子としての中空円筒状圧電 性セラミックス50の内,外周に設けられると共に、探 針(図示せず)をX軸方向、Y軸方向、及びZ軸方向に 微動させるための複数の電極は、外周面に4分割して設 けられた電極14a, 14b, 15a, 15bと、外周 面に円周方向を一周して設けられたシールド用の帯状電 極12と、内周面に帯状電極12と電気的に接続される ように設けられた共通内部電極11とを含んでいる。

又、中空円筒状圧電性セラミックス50の長さ方向にお ける端部には部分的に切り欠かれた切り欠き溝部50a が設けられ、この切り欠き溝部50 aの表面及びその近 傍には帯状電極12と共通内部電極11とを電気的に接 続した導電性接続部13が設けられている。





#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 探針をX軸方向,Y軸方向,及びZ軸方向に微動させるための複数の電極を中空円筒状圧電素子に設けて成る顕微鏡用探針微動機構において、前記複数の電極は、前記中空円筒状圧電素子の外周面にそれぞれ4分割して設けられた電極と、前記中空円筒状圧電素子の外周面における円周方向を一周して設けられた帯状電極と、前記中空円筒状圧電素子の内周面に設けられると共に,前記帯状電極と電気的に接続された共通電極とを含むことを特徴とする顕微鏡用探針微動機構。

【請求項2】 請求項1記載の顕微鏡用探針微動機構において、前記中空円筒状圧電素子の長さ方向における端部には部分的に切り欠かれた切り欠き溝部が設けられ、前記切り欠き溝部表面及びその近傍には前記帯状電極と前記共通電極とを電気的に接続した導電性接続部が設けられたことを特徴とする顕微鏡用探針微動機構。

【請求項3】 探針をX軸方向, Y軸方向, 及びZ軸方向に微動させるための複数の電極を中空円筒状圧電素子に設けて成る顕微鏡用探針微動機構において、前記複数の電極は、前記中空円筒状圧電素子の外周面における円 20周方向を一周し,且つ互いに離間して並設された一対で成る第1の帯状電極と、前記中空円筒状圧電素子の外周面における円周方向を2分割して互いに隙間の間隔が90度ずれるように前記第1の帯状電極の間に並設された一対2列で成る第2の帯状電極と、前記中空円筒状圧電素子の内周面に設けられると共に,前記一対の第1の帯状電極とそれぞれ電気的に接続された共通電極とを含むことを特徴とする顕微鏡用探針微動機構。

【請求項4】 請求項3記載の顕微鏡用探針微動機構に おいて、前記一対の第1の帯状電極にはそれぞれ前記中 30 空円筒状圧電素子を貫通する貫通孔が設けられ、前記貫 通孔表面にはそれぞれ前記一対の第1の帯状電極と前記 共通電極とを電気的に接続した導電性接続部が設けられ たことを特徴とする顕微鏡用探針微動機構。

#### 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【産業上の利用分野】本発明は、例えば走査型トンネル 顕微鏡や原子間力顕微鏡等, 試料表面上を探針で走査し て試料表面状態の情報を電気機械的に得る顕微鏡に備え られる探針微動機構に関し、詳しくは探針をX軸方向、 Y軸方向, 及びZ軸方向に微動させる顕微鏡用探針微動 機構に関する。

## [0002]

をX軸方向及びY軸方向に走査することによって、試料 表面における原子の状態情報を得るものである。又、原 子間力顕微鏡は、絶縁性試料表面に探針の尖端を接触さ せ、この状態で探針をX軸方向及びY軸方向に走査する ことによって、試料表面における原子状態の情報を得る ものである。これらの顕微鏡には探針微動機構が備えら れるが、探針微動機構には圧電素子として圧電性セラミ ックスを用いた各種方式によるものが提案されている。 【0003】図3は、顕微鏡用探針微動機構の一例とし 10 て、トライポット構造のものを示したものである。この 探針微動機構では、3本の棒状圧電性セラミックスがそ れぞれX軸方向用、Y軸方向用、Z軸方向用の移動部材 として組み合わされ、Z軸方向用の棒状圧電性セラミッ クスの一端には尖端形状の探針31が取り付けられてい る。このトライポット構造の探針微動機構において、Z 軸方向用の圧電性セラミックスの表面に形成した2軸方 向微動用電極34に電圧を印加すると、探針31がZ軸 方向に微動し、X軸方向用及びY軸方向用の圧電性セラ ミックスの表面にそれぞれ形成したX軸方向微動用電極 32,Y軸方向微動用電極33に電圧を印加すると、探 針31がX軸方向、Y軸方向に微動するため、試料表面 に対する3次元的な走査が可能となる。

【0004】しかしながら、トライポット構造の探針微動機構の場合、構造的に共振周波数が低く、探針31と試料表面との間の位置制御の応答性が優れないという欠点がある。加えて、トライポット構造では複数の部品を組み立てて一体化構造とするため、その組立精度や工数を含めて総括的にコスト面で割高になり易いという問題もある。

【0005】そこで、このような問題を解決した顕微鏡 用探針微動機構の他例として、図4に示すように、トラ イポット構造に代えてそれよりも共振周波数が高い中空 円筒状圧電性セラミックス10を用いたチューブスキュ ナ構造のものも開発されている。この探針微動機構で は、中空円筒状圧電性セラミックス10がX軸方向用。 Y軸方向用、及びZ軸方向用の移動部材となるもので、 中空円筒状圧電性セラミックス10の外周面に対して4 分割で電極を設け、それぞれ対向するもの同士をX軸方 向微動用電極42a,42b(但し、42bは図示され 40 ない)とY軸方向微動用電極43a,43bとすると共 に、内周全面に対しては共通内部電極44を設けてい る。尚、探針41は中空円筒状圧電性セラミックス10 の長さ方向における中心軸上に取り付けられている。 【0006】ここで、4分割したX軸方向微動用及びY 軸方向微動用の全電極42a,42b,43a,43b と共通内部電極44との間に電圧を印加すると、中空円 筒状圧電性セラミックス10はその長さ方向に伸縮して Z軸方向に微動する。又、X軸方向微動用電極42a, 42bとY軸方向微動用電極43a, 43bとに対して

4をグランドとすると、中空円筒状圧電性セラミックス 10は折れ曲がるように変形し、その結果、X軸方向, Y軸方向に探針31が微動する。従って、この探針微動 機構の場合も、試料表面に対する3次元的な走査が可能 となる。

【0007】因みに、このような微動機構に関連する技 術として、特開昭63-236992号公報には圧電素 子微動機構が開示されている。この圧電素子微動機構 は、中空円筒状圧電素子の外周面に4分割された電極 と、外周面を一周する帯状電極とを形成し、帯状電極を 10 Z軸方向微動用とするものである。

#### [0008]

【発明が解決しようとする課題】上述したチューブスキ ュナ構造の顕微鏡用探針微動機構の場合、試料表面を可 能な限り広い範囲で走査するために中空円筒状圧電性セ ラミックスにおける内周面及び外周面に設けた各電極間 に加える電圧は、交流で±150V~±250V程度の 範囲の高電圧になる。又、このように中空円筒状圧電性 セラミックスを駆動しながら探針及び試料の間に数Vの トンネル電圧を印加すると、試料及び探針の間に流れる 20 トンネル電流の値は、試料材質、試料の表面状態、探針 及び試料間の距離等によって異なるが、ほぼ数nA~数 10nAのオーダとなる。ところが、このようなnAの オーダのトンネル電流に関し、中空円筒状圧電性セラミ ックスに対する交流の駆動電圧は電磁誘導ノイズとなっ て悪影響を与えてしまう。

【0009】又、駆動時におけるトンネル電流の値は、 中空円筒状圧電性セラミックスの絶縁抵抗によって生じ る駆動電極間に流れる漏れ電流とほぼ等しいオーダー か、或いはその漏れ電流よりも小さな値となる。このた 30 め、漏れ電流がトンネル電流に干渉して悪影響を与えて しまう。

【0010】更に、特開昭63-236992号公報に 開示された圧電素子微動機構の場合、乙軸方向微動用帯 状電極を設けた構成であるため、そのままでは3次元的 な微動を要する顕微鏡用探針微動機構には適用し難い 上、駆動時における探針のトンネル電流に対して悪影響 を与える電磁誘導ノイズや漏れ電流の干渉に関しては全 く対策されていない。

【0011】このように、従来のチューブスキュナ構造 40 の探針微動機構の場合、駆動時における電磁誘導ノイズ や漏れ電流による干渉等の悪影響によってトンネル電流 の測定を正確に行い得ないという問題がある。

【0012】本発明は、かかる問題点を解決すべくなさ れたもので、その技術的課題は、駆動時における探針の トンネル電流に対して悪影響を与える電磁誘導ノイズや 漏れ電流の干渉を防止し得る簡素な構造の顕微鏡用探針 微動機構を提供することにある。

## [0013]

【課題を解決するための手段】本発明によれば、探針を 50 【0018】

X軸方向、Y軸方向、及びZ軸方向に微動させるための 複数の電極を中空円筒状圧電素子に設けて成る顕微鏡用 探針微動機構において、複数の電極は、中空円筒状圧電 素子の外周面にそれぞれ4分割して設けられた電極と、 中空円筒状圧電素子の外周面における円周方向を一周し て設けられた帯状電極と、中空円筒状圧電素子の内周面 に設けられると共に、帯状電極と電気的に接続された共 通電極とを含む顕微鏡用探針微動機構が得られる。

【0014】又、本発明によれば、上記顕微鏡用探針微 動機構において、中空円筒状圧電素子の長さ方向におけ る端部には部分的に切り欠かれた切り欠き溝部が設けら れ、切り欠き溝部表面及びその近傍には帯状電極と共通 電極とを電気的に接続した導電性接続部が設けられた顕 微鏡用探針微動機構が得られる。

【0015】一方、本発明によれば、探針をX軸方向、 Y軸方向、及びZ軸方向に微動させるための複数の電極 を中空円筒状圧電素子に設けて成る顕微鏡用探針微動機 構において、複数の電極は、中空円筒状圧電素子の外周 面における円周方向を一周し、且つ互いに離間して並設 された一対で成る第1の帯状電極と、中空円筒状圧電素 子の外周面における円周方向を2分割して互いに隙間の 間隔が90度ずれるように第1の帯状電極の間に並設さ れた一対2列で成る第2の帯状電極と、中空円筒状圧電 素子の内周面に設けられると共に、一対の第1の帯状電 極とそれぞれ電気的に接続された共通電極とを含む顕微 鏡用探針微動機構が得られる。

【0016】更に、本発明によれば、上記顕微鏡用探針 微動機構において、一対の第1の帯状電極にはそれぞれ 中空円筒状圧電素子を貫通する貫通孔が設けられ、貫通 孔表面にはそれぞれ一対の第1の帯状電極と共通電極と を電気的に接続した導電性接続部が設けられた顕微鏡用 探針微動機構が得られる。

### [0017]

【作用】一般に、チューブスキャナ構造の探針微動機構 において、電磁誘導ノイズや漏れ電流による干渉等の悪 影響を対策するため、駆動用電極と探針の電極線とをシ ールド部材によって完全にシールドする方法が容易に考 えられる。しかしながら、このようなシールド手段によ れば、装置自体に電磁シールドのために余分な付加質量 が加えることになり、その結果、探針とチューブスキャ ナ(電極形成された後の中空円筒状圧電素子)との共振 周波数の低下を来たすので好ましくない。そこで、本発 明ではチューブスキャナの駆動用電極の近傍に中空円筒 状圧電素子の外周面における円周方向を一周するシール ド用の帯状電極を形成し、この帯状電極と内部共通電極 とを電気的に接続し、探針近傍の等電位化を図ってい る。このような構成によれば、探針のトンネル電流に対 し、駆動時に発生する電磁誘導ノイズや漏れ電流の干渉 を簡素な構造で防止できる。

【実施例】以下に実施例を挙げ、本発明の顕微鏡用探針 微動機構について、図面を参照して詳細に説明する。

【0019】図1は、本発明の実施例1に係る顕微鏡用 探針微動機構の基本構成を示したもので、(a)はその 斜視図であり、(b)はその外周面における電極パター ンを示した展開図である。

【0020】この探針微動機構は、探針をX軸方向、Y 軸方向、及び2軸方向に微動させるための複数の電極を 中空円筒状圧電素子としての中空円筒状圧電性セラミッ クス50に設けて成るものである。

【0021】即ち、この中空円筒状圧電性セラミックス 50において、その外周面にはそれぞれ4分割して電極 14a, 14b, 15a, 15bが設けられている。

又、外周面には円周方向を一周してシールド用の帯状電 極12が設けられている。更に、中空円筒状圧電性セラ ミックス50の内周面には、帯状電極12と電気的に接 続される共通内部電極11が設けられている。加えて、 中空円筒状圧電性セラミックス50の長さ方向における 端部には部分的に切り欠かれた切り欠き溝部50aが設 けられ、この切り欠き溝部50aの表面及びその近傍に 20 は帯状電極12と共通内部電極11とを電気的に接続し た導電性接続部13が設けられている。

【0022】このうち、4分割された各電極14a,1 4b, 15a, 15bは、図1(a)から明らかである ように、電極14a,14bはそれぞれX軸方向微動用 として用いられ、電極15a, 15bはそれぞれY軸方 向微動用として用いられる。因みに、ここでX軸方向微 動用電極14aに関するX1なる表示と、X軸方向微動 用電極14bに関するX2なる表示とはそれぞれX軸方 向におけるプラス、マイナスの何れかに対応する向きを 30 示し、Y軸方向微動用電極15aに関するY1なる表示 や、Y軸方向微動用電極15bに関するY2なる表示も 同様にY軸方向におけるプラス、マイナスの何れかに対 応する向きを示す。

【0023】尚、この顕微鏡用探針微動機構の場合も略 図するが、中空円筒状圧電性セラミックス50の長さ方 向における中心軸上には探針が取り付けられている。

【0024】このような構成の顕微鏡用探針微動機構に よれば、探針近傍において共通内部電極11とシールド 用の帯状電極12とが導電性接続部13によって電気的 40 に接続されているため、探針近傍が駆動時に等電位とな る。これにより、駆動時における探針のトンネル電流に 対して悪影響を与える電磁誘導ノイズや漏れ電流の干渉 が発生しなくなる。

【0025】以下はこの探針微動機構の製造工程を具体 的に説明する。先ず、圧電性セラミックス材料としてP bTiZrO3 系セラミックスを用いて外径が9mm, 内径が8mm、長さが15mmの中空円筒状圧電性セラ ミックス50を作成した。次に、中空円筒状圧電性セラ ミックス50の内周面に銀ペーストを塗布することによ 50 【0031】このうち、第1の帯状電極22a, 22b

り、ほぼ全面に共通内部電極11を形成した。

【0026】更に、中空円筒状圧電性セラミックス50 の外周面上に互いに約1mmの間隔が形成されるように 幅が6mm、長さが10mmの4分割された電極14 a, 14b, 15a, 15bを形成した後、これらの各 電極14a,14b,15a,15bから1mmの間隔 が形成されるように外周面を一周する幅が2mmの帯状 電極12を形成した。

【0027】引き続き、帯状電極12近傍の中空円筒状 10 圧電性セラミックス50の端部の局所に幅が1mm,深 さが0.5mmの切り欠き溝部50aを設け、この切り 欠き溝部50 aの表面及びその近傍に帯状電極12と共 通内部電極11とが電気的に接続されて繋がるように導 電性接続部13を形成した。最後に中空円筒状圧電性セ ラミックス50の長さ方向における中心軸上に探針を取 付けてチューブスキャナ構造の探針微動機構を作成し

【0028】因みに、この構成の探針微動機構におい て、探針のX軸方向、Y軸方向、及びZ軸方向における それぞれの微動量を $\Delta X$ ,  $\Delta Y$ ,  $\Delta Z$ とし、内部共通電 極11とX軸方向微動用電極14a, 14bとY軸方向 微動用電極 15a, 15bとにそれぞれ印加する印加電 圧をVx1, Vx2, Vy1, Vy2とすると、各微動量ΔX,  $\Delta Y$ ,  $\Delta Z \mathcal{U} + \lambda \mathcal{V} \lambda X = (V_{X1} - V_{X2}) \cdot A$ ,  $\Delta Y$  $= (V_{Y1} - V_{Y2}) \cdot A \cdot \Delta Z = (V_{X1} + V_{X2} + V_{Y1} + V$ y2) · Bなる関係式で得られる。但し、ここでA, Bは 中空円筒状圧電性セラミックス50の材料定数である圧 電定数を変形した定数である。

【0029】図2は、本発明の実施例2に係る顕微鏡用 探針微動機構の基本構成を示したもので、(a)はその 斜視図であり、(b) はその外周面における電極パター ンを示した展開図である。

【0030】この探針微動機構における中空円筒状圧電 性セラミックス51では、その外周面に円周方向を一周 し、且つ互いに離間して一対で成るシールド用の帯状電 極(第1の帯状電極)22a,22bが並設されてい る。又、外周面には円周方向を2分割して互いに隙間の 間隔が90度ずれるように一対2列で成る帯状電極(第 2の帯状電極) 24a, 24b, 25a, 25bが第1 の帯状電極22a,22bの間に並設されている。更 に、中空円筒状圧電性セラミックス50の内周面には、 一対の第1の帯状電極22a, 22bとそれぞれ電気的 に接続される共通内部電極21が設けられている。加え って、一対の第1の帯状電極22a, 22bにはそれぞれ 中空円筒状圧電セラミックス51を貫通する貫通孔23 a, 23bが設けられ、貫通孔23a, 23b表面には それぞれ一対の第1の帯状電極22a, 22bと共通電 極21とを電気的に接続した導電性接続部が設けられて

の間に並設された第2の帯状電極、即ち、各帯状電極2 4a, 24b, 25a, 25bは、図2(a)から明ら かであるように、帯状電極24a,24bはそれぞれX 軸方向微動用として用いられ、帯状電極 25 a , 25 b はそれぞれY軸方向微動用として用いられる。因みに、 ここでもX軸方向微動用帯状電極24aに関するX1な る表示と、X軸方向微動用帯状電極24bに関するX2 なる表示とはそれぞれX軸方向におけるプラス、マイナ スの何れかに対応する向きを示し、Y軸方向微動用帯状 電極25aに関するY1なる表示や、Y軸方向微動用帯 10 状電極25bに関するY2なる表示も同様にY軸方向に おけるプラス、マイナスの何れかに対応する向きを示 す。又、この顕微鏡用探針微動機構の場合も、中空円筒 状圧電性セラミックス50の長さ方向における中心軸上 には探針(略図する)が取り付けられている。

【0032】この構成の顕微鏡用探針微動機構によって も、探針近傍において共通内部電極21とシールド用の 帯状電極22a,22bとが導電性接続部によって電気 的に接続されているため、探針近傍が駆動時に等電位と なる。これにより、駆動時における探針のトンネル電流 20 に対して悪影響を与える電磁誘導ノイズや漏れ電流の干 渉が発生しなくなる。

【0033】以下はこの探針微動機構の製造工程を具体 的に説明する。先ず、先の実施例1の場合と同様にPb TiZrO3 系セラミックスを用いて外径が9mm、内 径が8mm, 長さが15mmの中空円筒状圧電性セラミ ックス51を作成した。次に、中空円筒状圧電性セラミ ックス51の内周面に銀ペーストを塗布することによ り、ほぼ全面に共通内部電極21を形成した。

【0034】更に、中空円筒状圧電性セラミックス51 30 の外周面上の中央に約1mmの間隔が形成されるように 幅が13mm, 長さが3mmの2分割電極を、互いに隙 間の間隔が90度ずれ、且つ約1mmの間隔が形成され るように2列形成して第2の帯状電極24a,24b, 25a, 25bを得た後、これらの各帯状電極24a, 24b, 25a, 25bからそれぞれ1mmの間隔が形 成されるように中空円筒状圧電性セラミックス51の外 周面を一周する幅が2mmの一対で成る第1の帯状電極 22a, 22bを形成した。

【0035】引き続き、第1の帯状電極22a,22b 40~13 導電性接続部 下の中空円筒状圧電性セラミックス51にそれぞれ直径 が0.5mmの貫通孔23a,23bを設け、これらの 貫通孔23a,23bの表面に銀ペーストを充填して焼 き付けることにより、一対の第1の帯状電極22a,2 2bと共通内部電極21とがそれぞれ電気的に接続され て繋がるように導電性接続部を形成した。最後に中空円 筒状圧電性セラミックス51の長さ方向における中心軸 上に探針を取り付けてチューブスキャナ構造の探針微動 機構を作成した。

【0036】そこで、実施例1,実施例2による探針微 50 50a 切り欠き溝部

動機構を用いて走査型トンネル顕微鏡を構成すると共 に、図4に示した従来の探針微動機構を用いて走査型ト ンネル顕微鏡を構成し、これらを駆動したときのトンネ ル電流のS/N比を比較して調べたところ、従来のもの では12dB程度であったのに対し、実施例1のもので は38dB, 実施例2のものでは41dBとなることが 判った。即ち、各実施例の探針微動機構を用いた顕微鏡

の場合、トンネル電流のS/N比が38~41 [dB] の範囲で大きく改善される。

## [0037]

【発明の効果】以上に説明したように、本発明の探針微 動機構によれば、探針近傍において中空円筒状圧電素子 の内周面に設けられた共通内部電極と中空円筒状圧電素 子の外周面に設けられたシールド用の帯状電極とが導電 性接続部によって電気的に接続されているため、探針近 傍が駆動時に等電位となって探針のトンネル電流に対し て悪影響を与える電磁誘導ノイズや漏れ電流の干渉が基 本的に発生しなくなる。この結果、簡素な構成でトンネ ル電流のS/N比が大きく改善される高性能な探針微動 機構が安価に提供できるので、走査型トンネル顕微鏡や 原子間力顕微鏡等の利用価値が一層高められるようにな

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施例1に係る顕微鏡用探針微動機構 の基本構成を示したもので、(a)はその斜視図であ り、(b) はその外周面における電極パターンを示した

【図2】本発明の実施例2に係る顕微鏡用探針微動機構 の基本構成を示したもので、(a)はその斜視図であ り、(b)はその外周面における電極パターンを示した 展開図である。

【図3】従来の顕微鏡に備えられるトライポット構造の 探針微動機構の基本構成を示した斜視図である。

【図4】従来の顕微鏡に備えられるチューブスキャナ構 造の探針微動機構の基本構成を示した斜視図である。 【符号の説明】

10,50,51 中空円筒状圧電性セラミックス

11,21,44 共通内部電極

12,22a,22b 帯状電極

14a, 14b, 32, 42a, 42b X軸方向微動 用電極

15a, 15b, 33, 43a, 43b Y軸方向微動 用電板

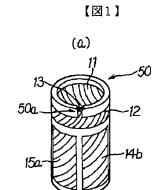
23a, 23b 貫通孔

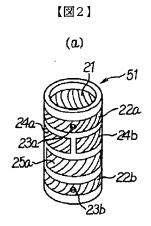
24a, 24b X軸方向微動用帯状電極

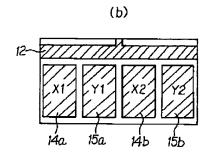
25a, 25b Y軸方向微動用帯状電極

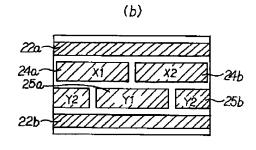
31,41 探針

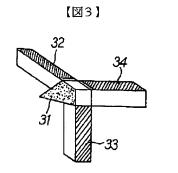
34 Z軸方向微動用電極

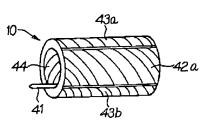












【図4】